

Załącznik 1 -SPECYFIKACJA ZO_16_2021_INNOMOTO_ELPLC_ROBOT MOBILNY

1. WSPÓLPRACUJĄCY ROBOT MOBILNY

WYMIARY:

Długość	1350 mm
Szerokość	920 mm
Wysokość	320 mm
Masa (bez obciążenia)	250 kg
Powierzchnia na ładunek	1300 x 900 mm
Prześwit nad podłożem	30 mm
Średnica koła:	Koło napędowe: 200 mm Koło samonastawne: 100 mm

ŁADOWNOŚĆ:

Ładowność robota	500 kg
------------------	--------

PRĘDKOŚĆ I OSIĄGI:

Czas pracy na akumulatorze	8 godzin
Prędkość maksymalna	2 m/s. (7,2 km/h) (pełne obciążenie, płaska powierzchnia)
Przyspieszenie	1.0 m/s ² (pełne obciążenie, płaska powierzchnia)
Maksymalne nachylenie:	5%, przy prędkości 0,5 m/s
Średnica zawracania:	2000 mm

Precyzja, dokowanie do markera VL: Pozycja (środek robota): +/- 5 mm. Kąt: +/- 1°.

AKUMULATOR

	Li-NMC, 48 V, 40 Ah
Czas ładowania	1 godzina (10–90%) ładowarka automatyczna 2 godziny (10–90%) ładowarka przewodowa
Ładowarka zewnętrzna	Wejście: 100-230 V ac, 50-60 Hz / Wyjście: 48 V, maks. 40 A
Cykl ładowania akumulatora	Minimum 600 cykli

Załącznik 1 -SPECYFIKACJA ZO_16_2021_INNOMOTO_ELPLC_ROBOT MOBILNY

ŚRODOWISKO:

Zakres temperatury otoczenia	Od +5°C do 40°C (wilgotność 10–95% bez kondensacji)
Klasa IP	IP21
Certyfikacje	5 funkcji zabezpieczających zgodnie z normą ISO 13849-1 EMC: EN61000-6-2, EN61000-6-3

KOMUNIKACJA:

WiFi	Dwuzakresowa bezprzewodowa AC/G/N/B
WE/WY Modbus	4 wejścia cyfrowe, 4 wyjścia cyfrowe, 1 port Ethernet z protokołem

CZUJNIKI:

1. System bezpieczeństwa **2 szt.**
 - Ochrona wizualna 360° wokół robota: 360° do 30 m na płaszczyźnie i 200 mm na wysokość.
2. Kamera 3D **2 szt.**
 - Zakres pracy (min–maks.) ~.11m - 10m
 - Rozdzielczość głębokości i szybkość kl./s 1280 X 720
 - Głębina ostrości i pola widzenia 85.2 x 58
 - Czujnik RGB
 - Wymiary 90 mm x 25 mm x 25 mm
 - Typ interfejsu systemu USB 3.0 Type C
 - Wykrywa obiekty o wysokości 1700mm w odległości 950 mm z przodu robota. 114° pola widzenia w płaszczyźnie poziomej. Widok podłoża, minimalna odległość od robota: 250 mm.
3. Czujniki zbliżeniowe 8 szt.

Załącznik 1 -SPECYFIKACJA ZO_16_2021_INNOMOTO_ELPLC_ROBOT MOBILNY

W ZESTAWIE Z ROBOTEM:

2. PODNOŚNIK DLA ROBOTA MOBILNEGO

Długość	1200 mm
Szerokość	162 mm
Wysokość całkowita po opuszczeniu	95 mm
Wysokość całkowita po podniesieniu	155 mm
Udźwig podnośnika	500 kg
Wysokość podnoszenia	60 mm
Cykl podnoszenia	Minimum 60000 cykli
Długość x szerokość (Palet)	1200 x 800 mm

3. AUTOMATYCZNA ŁADOWARKA DLA ROBOTA MOBILNEGO

WYMIARY:

Szerokość	620 mm
Wysokość	340 mm
Głębokość	200 mm
Masa	21 kg

WARUNKI ZNAMIONOWE UŻYTKOWANIA:

Zakres temperatury otoczenia	od +5°C do 40°C
Wilgotność	10-95% bez kondensacji
Parametry	Wyjście: 48 V/40 A przy 240 V, 48 V przy 120 V Wejście: 100–240 V, 50–60 Hz
Norma	EN 60204-1